



Spielregeln 2015

Version 1.0

Version	Datum	Änderungen	Wer
1.0	09.06.2015	<ul style="list-style-type: none">- Initialversion- Allgemeine Regeln- Anpassungen beim Move it over- Anpassungen Ad hoc – Aufgabe	OK-RobOlympics
		-	

Inhaltsverzeichnis

Inhaltsverzeichnis	1
Teambeschreibung	2
Allgemeine Regeln MindStorms	3
Allgemeine Regeln OpenClass	5
Linienfolger	7
Minisumo	9
Rugby	12
move it over	14
Shuffleboard (Ad hoc - Aufgabe)	17
Freestyle	18
Fragen zu den Spielregeln?	19



Teambeschreibung

Mitglieder	Ein Team besteht aus maximal 7 Mitgliedern: 1 Teamchef und bis zu 6 Teammitgliedern.
Alter	Ab Oberstufe bis und mit im Jahr der abgeschlossenen Matura bzw. Lehrabschlussprüfung.
Kategorien	Ein Team darf entweder in der Kategorie MindStorms oder OpenClass antreten. Möchte ein Team in der Kategorie MindStorms und OpenClass teilnehmen, so hat es sich jeweils separat an zu melden. Die Kategorie Freestyle kann unabhängig von den Kategorien MindStorms oder OpenClass gewählt werden.
Betreuer	Ein Betreuer (z.B. Lehrperson) darf nicht aktiv an der Umsetzung der Aufgabe tätig sein (z.B. Programmierung). Eine Missachtung dieser Regeln kann bis zur Disqualifizierung des Teams durch das RobOlympics-OK am Wettkampftag führen.



Allgemeine Regeln MindStorms

Für alle an den *RobOlympics* teilnehmenden Roboter der Kategorie MindStorms gelten die nachfolgenden Regeln, wenn in den Spielen nicht anders festgelegt.

1. Anforderungen an den Roboter

Baumaterial	Der Roboter darf nur aus Original Lego Bausteinen bestehen, er darf während dem Spiel keine Bauteile verlieren. Ebenso ist die Modifikation von Original Lego Bausteinen untersagt (z.B. Räderreinigungen mit aggressiven Mitteln, anschleifen von Elementen).
Sensoren	Der Roboter darf nur mit originalen Lego zertifizierten Sensoren ausgestattet werden.
Aktoren	Die Anzahl Motoren ist für alle Steuermodule auf 3 begrenzt.
Steuermodul	Der Roboter darf nur durch einen RCX, NXT oder NXT EV3 gesteuert werden.
Autonomie	Der Roboter muss autonom agieren und darf vom Bediener von aussen weder beeinflusst noch ferngesteuert werden. Ebenso ist jegliche Kommunikation zu anderen Geräten untersagt.
Grösse	Der Roboter darf den Umfang von 120cm zu keinem Zeitpunkt überschreiten. Die maximale Roboterhöhe beträgt zu jedem Zeitpunkt 30cm. Ausnahmen werden in den jeweiligen Disziplinen angegeben und spezifiziert.
Bedienung	Der Run-Knopf am RCX, NXT bzw. NXT EV3 muss von aussen erreichbar sein.
Grundverhalten	Der Roboter muss über ein passives Grundverhalten verfügen. Er darf Zuschauer, Hindernisse oder andere Roboter nicht anfahren, rammen, beschädigen oder gewollt behindern. Es sind auch keine Einrichtungen erlaubt, die dazu gedacht sind, den Gegner zu stören (Störsender, Blenden mit Scheinwerfern, Aufstellen von Hindernissen, Flüssigkeiten, Rauch usw.).
Drohnen	Der Roboter darf keine Drohnen absetzen, ausser es sei bei der jeweiligen Aufgabenstellung klar und deutlich erlaubt.
Umgebung	Das Spielfeld darf durch den Roboter nicht übermässig beansprucht werden. Der Roboter darf Umgebung und Spielfeld nicht beschädigen (z.B. durch Chassis Teile, Antriebe, spitze Zahnräder, o.ä.). Der Roboter muss mit der gegebenen Beleuchtung (Deckenbeleuchtung) klar kommen.
Hindernisse	Hindernisse sind zu respektieren und dürfen nicht verschoben werden, sie sind grundsätzlich zu umfahren. Ausnahmen werden in den jeweiligen Disziplinen angegeben und spezifiziert.
Homologation	Sofern für das Spiel eine Homologation erforderlich ist, muss diese vor Spielantritt abgeschlossen sein. Änderungen der Hardware sind danach nicht mehr zulässig. Ist eine Änderung dennoch nötig, muss diese dem zuständigen Schiedsrichter unaufgefordert mitgeteilt werden. Es erfolgt dann eine erneute Homologation.
Zulassung	Ein Roboter, der den Anforderungen nicht entspricht, wird für die jeweilige Disziplin nicht zugelassen bzw. disqualifiziert.
Vorbereitungszeit	Der Roboter muss innerhalb von 60 Sekunden spielbereit sein. Ausnahmen werden in den jeweiligen Disziplinen angegeben und spezifiziert.



2. Spielfeld

Sofern in den einzelnen Disziplinen nicht anders festgelegt, werden für das Spielfeld folgende Komponenten eingesetzt:

Bodenplatten: Material: Hartfaserplatten, weiss beschichtet
 Grösse: 100 x 100 cm
 Dicke: 15 mm

- An den Übergängen werden die Bodenplatten mit weissem Tesa-Klebeband abgeklebt.

Banden: Material: Hartfaserplatten, weiss beschichtet
 Höhe: 20 cm
 Dicke: 15 mm

3. Teilnahme ausser Konkurrenz

Roboter, die den allgemeinen Regeln nicht entsprechen, können in der jeweiligen Disziplin nach Absprache mit den Schiedsrichtern ausser Konkurrenz teilnehmen. In diesem Fall werden zwar die Punkte ermittelt, jedoch nicht für die Disziplinwertung gerechnet.

4. Rangierung

4.1. Disziplinwertung

Disziplinsieger Für jede angebotene Disziplin wird der Disziplinsieger ermittelt.
Rangierung Von den einzelnen Disziplinen wird eine Rangliste erstellt.
Disqualifikation Angemeldete, aber nicht angetretene Roboter, Disqualifizierte oder Teilnehmende ausser Konkurrenz werden in der Disziplinwertung entsprechend vermerkt.
Resultat-Kontrolle Der Teamchef hat die Möglichkeit die Resultate der aktuellen Runde beim entsprechenden Headschiedsrichter anzufechten, solange die nächste Runde noch nicht begonnen hat.

4.2. Gesamtwertung

Teilnahme Jedes teilnehmende Team der Kategorie MindStorms nimmt automatisch an der Gesamtwertung teil und ist Anwärter auf den Gesamtsieg.
Rangpunkte Jede Mindstormdisziplin zählt zur Gesamtwertung, die Teams bekommen pro angebotene Kategorie sogenannte Rangpunkte (1 Punkt für 1.Platz, 2 Punkte für 2.Platz etc.).
Disziplinen Wer in einer Disziplin nicht teilnimmt oder disqualifiziert wird, rangiert im letzten Rang. Dieser letzte Rang entspricht der Anzahl aller in der Kategorie MindStorms teilnehmender Teams.
Sieg Aus der Summe der Rangpunkte aus den einzelnen Disziplinen resultiert die Gesamtwertung. Wer am Schluss der Veranstaltung am wenigsten Rangpunkte hat, ist Gesamtsieger in der Kategorie MindStorms. Bei Punktegleichheit entscheidet die Anzahl Einzelsiege.

➔ Teams, welche an allen Disziplinen teilnehmen, haben bessere Chancen auf den Gesamtsieg!



Allgemeine Regeln OpenClass

Für alle an den *RobOlympics* teilnehmenden Roboter der Kategorie OpenClass gelten die nachfolgenden Regeln, wenn in den Spielen nicht anders festgelegt. Für die OpenClass stehen dieselben Disziplinen zur Verfügung wie für die Kategorie MindStorms.

1. Anforderungen an den Roboter

- Baumaterial:** Es bestehen keine Einschränkungen in Bezug auf das Baumaterial oder den Prozessor. Es ist auch erlaubt, fertige Bausätze einzusetzen. Jedoch muss der Roboter selbst programmiert sein.
- Autonomie:** Der Roboter muss autonom agieren und darf vom Bediener von aussen weder beeinflusst noch ferngesteuert werden. Ebenso ist jegliche Kommunikation zu anderen Geräten untersagt.
- Antrieb:** Es sind nur elektrisch betriebene Roboter zulässig (Batterie, Akku).
- Grösse:** Der Roboter darf nicht grösser als 30 x 30 x 30 cm (B x L x H) sein. Ausnahmen werden in den jeweiligen Disziplinen angegeben und spezifiziert.
- Bedienung:** Der Roboter muss von aussen leicht zugänglich ein- und ausschaltbar sein.
- Grundverhalten:** Der Roboter muss über ein passives Grundverhalten verfügen. Er darf Zuschauer, Hindernisse oder andere Roboter nicht anfahren, rammen, beschädigen oder gewollt behindern. Es sind auch keine Einrichtungen erlaubt, die dazu gedacht sind, den Gegner zu stören (Störsender, Blenden mit Scheinwerfern, Aufstellen von Hindernissen, Flüssigkeiten, Rauch usw.).
- Drohnen:** Der Roboter darf keine Drohnen absetzen, ausser es sei bei der jeweiligen Aufgabestellung klar und deutlich erlaubt.
- Umgebung:** Das Spielfeld darf durch den Roboter nicht übermässig beansprucht werden. Der Roboter darf Umgebung und Spielfeld nicht beschädigen (z.B. durch Chassis Teile, Antriebe, spitze Zahnräder, o.ä.). Der Roboter muss mit der gegebenen Beleuchtung (Deckenbeleuchtung) klar kommen.
- Hindernisse:** Hindernisse sind zu respektieren und dürfen nicht verschoben werden, sie sind grundsätzlich zu umfahren. Ausnahmen werden in den jeweiligen Disziplinen angegeben und spezifiziert.
- Homologation:** Sofern für das Spiel eine Homologation erforderlich ist, muss diese vor Spielantritt abgeschlossen sein. Änderungen der Hardware sind danach nicht mehr zulässig. Ist eine Änderung dennoch nötig, muss diese dem zuständigen Schiedsrichter unaufgefordert mitgeteilt werden und es erfolgt eine erneute Homologation.
- Zulassung:** Ein Roboter, der den Anforderungen nicht entspricht, wird für die jeweilige Disziplin nicht zugelassen bzw. disqualifiziert.
- Vorbereitungszeit** Der Roboter muss innerhalb von 60 Sekunden spielbereit sein. Ausnahmen werden in den jeweiligen Disziplinen angegeben und spezifiziert.



2. Spielfeld

Sofern in den einzelnen Disziplinen nicht anders festgelegt, werden für das Spielfeld folgende Komponenten eingesetzt:

Bodenplatten: Material: Hartfaserplatten, weiss beschichtet
 Grösse: 100 x 100 cm
 Dicke: 15 mm

- An den Übergängen werden die Bodenplatten mit weissem Tesa-Klebeband abgeklebt.

Banden: Material: Hartfaserplatten, weiss beschichtet
 Höhe: 20 cm
 Dicke: 15 mm

3. Teilnahme ausser Konkurrenz

Roboter, welche den allgemeinen Regeln nicht entsprechen, können in der jeweiligen Disziplin nach Absprache mit den Schiedsrichtern ausser Konkurrenz teilnehmen. In diesem Fall werden zwar die Punkte ermittelt jedoch nicht für die Disziplinwertung gerechnet.

4. Rangierung

4.1. Disziplinwertung

Disziplinsieger Für jede angebotene Disziplin wird der Disziplinsieger ermittelt.

Rangierung In den einzelnen Disziplinen werden die Ränge der jeweiligen Aufgabenstellung entsprechend ermittelt.

Disqualifikation Angemeldete, aber nicht angetretene Roboter, Disqualifizierte oder Teilnehmende ausser Konkurrenz werden in der Disziplinwertung entsprechend vermerkt.

Resultat-Kontrolle Der Teamchef hat die Möglichkeit die Resultate der aktuellen Runde beim entsprechenden Headschiedsrichter anzufechten, solange die nächste Runde noch nicht begonnen hat.

4.2. Gesamtwertung

Teilnahme Jedes teilnehmende Team der Kategorie OpenClass nimmt automatisch an der Gesamtwertung teil und ist Anwärter auf den Gesamtsieg der Kategorie OpenClass.

Rangpunkte Jede OpenClass Disziplin zählt zur Gesamtwertung, die Teams bekommen pro angebotene Kategorie sogenannte Rangpunkte (1 Punkt für 1.Platz, 2 Punkte für 2.Platz etc.).

Disziplinen Wer in einer Disziplin nicht teilnimmt oder disqualifiziert wird, rangiert im letzten Rang. Dieser letzte Rang entspricht der Anzahl aller in der Kategorie OpenClass teilnehmender Teams.

Sieg Aus der Summe der Rangpunkte aus den einzelnen Disziplinen resultiert die Gesamtwertung. Wer am Schluss der Veranstaltung am wenigsten Rangpunkte hat, ist Gesamtsieger in der Kategorie OpenClass. Bei Punktegleichheit entscheidet die Anzahl Einzelsiege.

➔ Teams, welche an allen Disziplinen teilnehmen, haben bessere Chancen auf den Gesamtsieg!



Linienfolger

1. Material und Spielfeld

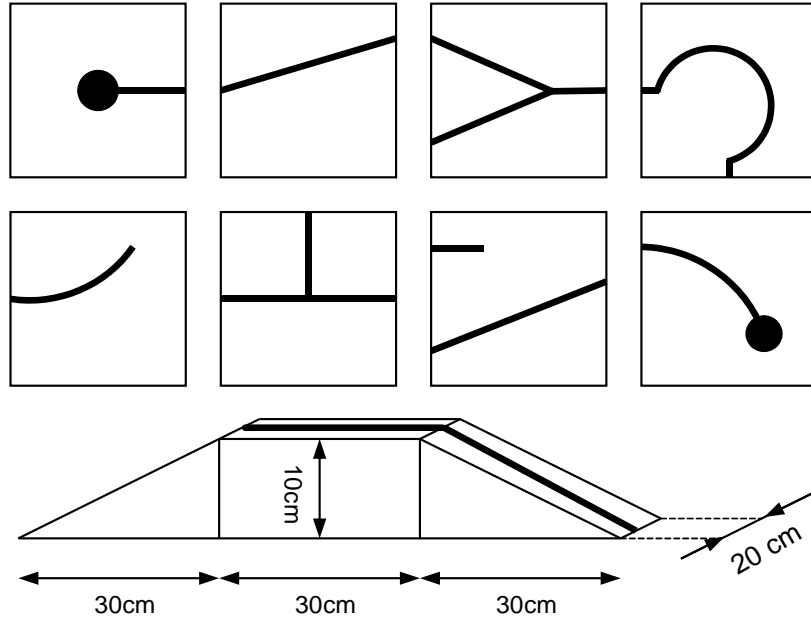


Abbildung 1: Beispiele für Linienelemente (unvollständig) und die Rampe

- Mehrere Bodenplatten 100 x 100 cm
- Tesa-Klebeband, 50 mm, weiss
- Tesa-Klebeband, 38 mm, schwarz
- Stoppuhr
- Rampe aus weiss lackiertem Holz

2. Aufgabe

Ziel Ziel der Aufgabe ist es, in möglichst kurzer Zeit einer auf dem Spielfeld aufgezeichneten schwarzen Linie zu folgen. Die Linie kann zusätzlich über eine Rampe gemäss obiger Abbildung führen.

3. Wettbewerb

3.1. Spielmodus

Reihenfolge	Die teilnehmenden Roboter treten einzeln nacheinander an.
Besonderheiten	Ein Abkürzen oder direktes Anfahren des Ziels ist nicht erlaubt. Der Roboter muss der Linie folgen. Im Zweifelsfall entscheidet der Schiedsrichter.
Trainieren	Jedes Team darf in der (gemäss Tagesplan) verfügbaren Zeit beliebig viele Trainingsläufe absolvieren. Der Schiedsrichter darf die Trainingsläufe unterbrechen um offizielle Wertungsläufe der Teams ungestört durchführen zu können.
Wertungslauf	Der erste Wertungslauf muss bis spätestens zur Mittagspause am Wettkampftag absolviert werden. Ein Wertungslauf geht bei Nichtantreten bis zum Mittag dem Team verloren. Jeder Roboter hat 3 Wertungsläufe. Wer es in den 3 Wertungsläufen nicht schafft, das Ziel innerhalb von 3 Minuten zu erreichen, wird für diese Disziplin disqualifiziert.



3.2. Spielablauf

3.2.1. Start

Startposition	Der Roboter wird vom Teilnehmer an der Startposition aufgestellt.
Starkommando	Auf Kommando des Schiedsrichters wird der Roboter durch Tastendruck auf die Reise geschickt und die Zeitmessung gestartet.

3.2.2. Ende

Zieleinfahrt	Beim Erreichen des Ziels wird die Zeit gestoppt.
--------------	--

4. Bewertung

Sieger	Sieger ist derjenige, der den Parcours zwischen Start und Ziel in der kürzesten Zeit zurücklegt.
Wertungsläufe	Das beste Ergebnis aller Wertungsläufe wird gewertet.

5. Details

5.1. Roboter

Fremdlicht	Besonders zu beachten ist die Betriebssicherheit der Sensorik. Die Sensoren des Roboters sollten unempfindlich gegen Fremdlicht (Saalbeleuchtung, usw.) sein. Der Roboter muss mit den gegebenen Lichtverhältnissen und Reflektionseigenschaften des Untergrundes zurechtkommen.
Abschatten	Ein Abschatten des Roboters von aussen ist nicht erlaubt.
Flexibilität	Die Sensoren sollten auf die genauen Reflektionseigenschaften des Bodens und der Linie abgeglichen werden können.
Infrastruktur	Die Sensorik/Steuerung muss mit den gegebenen Linienbreiten und Randbeschaffenheiten zurechtkommen.

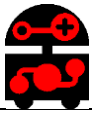
5.2. Parcours

5.2.1. Linien

- Die Linie hat normalerweise eine Breite von 38 mm, kann aber durchaus etwas variieren.
- Die Linie kann Abzweigungen mit Sackgassen enthalten. Die Enden der Sackgassen sind dadurch definiert, dass die Linie einfach aufhört.
- Die Linie beschreibt zum Teil relativ enge Kurven mit einem Radius von mindestens 15 cm. Dieser minimale Radius gilt nicht an rechtwinkligen Kreuzungen und Abzweigungen.
- Der Abstand zwischen zwei Linien beträgt mindestens 15 cm (ausser im Bereich von Abzweigungen).
- Am Start und am Ziel der Strecke mündet die Linie in eine schwarze, kreisförmige Fläche mit einem Durchmesser vom ca. 10cm.

5.2.2. Rampe

- Die Rampe ist aus weiss lasiertem Holz gefertigt.
- Auf der Rampe ist mittig eine durchgängige Linie mit schwarzem Tesa-Klebeband (38mm) aufgebracht
- Die Rampe kann am Wettkampftag an einer beliebigen Position im Parkour positioniert sein.
- Die Abmasse der Rampe sind der Abbildung oben zu entnehmen.



Minisumo

1. Material und Spielfeld

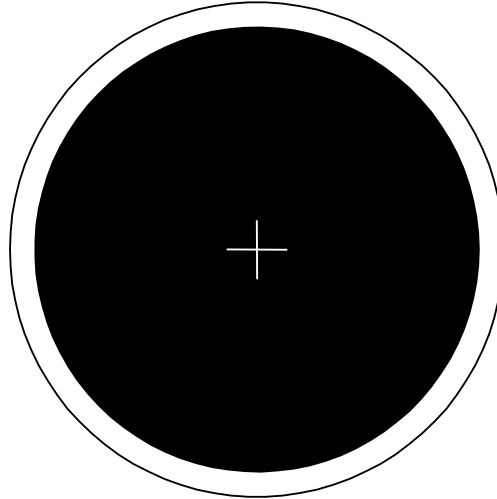


Abbildung 2: Spielfeld Minisumo

- Spielfläche bestehend aus einer runden Platte mit einem Durchmesser von
 - 115 cm (**MindStorms**)
 - 77 cm (**OpenClass**)
- Material: Hartfaserplatte mit einer Dicke ca. 15 mm
- Lackierung Spielfläche: schwarz und weiss
- Breite weisser Rand: 3 cm
- Ausserhalb der Spielfläche ist mindestens 0.5 m Freiraum. Der Spielfeld umgebende Boden kann dabei eine ganz andere Farbe haben.

2. Aufgabe

Ziel	Bei diesem Wettbewerb geht es darum, den gegnerischen Roboter von der Spielfläche zu drängen, wie beim klassischen Sumo Ringen.
Fairplay	Bei diesem Wettkampf geht es um ein faires Kräftermessen. Es wird grundsätzlich nur mit fairen Mitteln gekämpft. Somit sind Räderreinigungen mit aggressiven Mitteln untersagt.

3. Wettbewerb

3.1. Spielmodus

Turniersystem	Je nach Anzahl Teilnehmern werden die Wettkämpfe im KO-System, KO-System mit Hoffnungsrunde oder Turniermodus ausgetragen
Runden	Jeder Wettkampf besteht aus 3 Runden. Zwischen den Runden haben die Teams jeweils eine halbe Minute Zeit, um den Roboter wieder bereit zu machen.



3.2. Spielablauf

3.2.1. Start

Erste Runde	In der ersten Runde entscheidet ein Münzwurf darüber, wer seinen Roboter zuerst platziert.
Folgerunden	Der Gewinner der vorherigen Runde platziert seinen Roboter zuerst.
Positionierung	Die Roboter dürfen an jeder beliebigen Position in der eigenen Spielhälfte aufgestellt werden. Der platzierte Roboter darf nicht mehr bewegt und/oder ein anderes Programm ausgewählt werden. Anschliessend wird der gegnerische Roboter positioniert.
Start	Jede Runde wird vom Schiedsrichter gestartet. Die Teilnehmer starten ihre Roboter per Tastendruck und entfernen sich. Beide Roboter müssen danach mindestens 5 Sekunden warten, bevor sie mit irgendeiner Aktion beginnen. Ein Frühstart wird mit einer Verwarnung und im Wiederholungsfall mit Rundenverlust oder Disqualifikation geahndet.

3.2.2. Wiederholung

Lose Bauteile	Falls ein Bauteil des Roboters von allein oder durch Einwirkung des gegnerischen Roboters abfällt, kann diese Runde maximal einmal wiederholt werden (Entscheid liegt im Ermessen des Schiedsrichters).
---------------	---

3.2.3. Ende

Eingreifen	Ein Teilnehmer greift in den Match ein.
Aufgeben	Ein oder beide Teilnehmer geben auf.
Zeit abgelaufen	Die 90 Sekunden verstreichen, ohne dass ein Sieger ermittelt werden konnte.
Sieg des Roboters	Sobald der gegnerische Roboter aus dem Ring gedrängt ist. Ein Roboter gilt als aus dem Ring gedrängt, sobald ein beliebiger Teil des Roboters den Boden ausserhalb der Spielfläche berührt.
Unentschieden	bei unentschiedener Runde und Punktegleichstand werden so viele Runden wiederholt bis ein Sieger feststeht.

4. Bewertung

Punkte	Am Ende einer Runde erhält der Gewinner einen Punkt. Kommt es zu keiner eindeutigen Entscheidung, werden keine Punkte vergeben.
Gewinner	Gewinner eines Wettkampfes über die drei Spielrunden ist, wer die meisten Siegpunkte erreicht hat.

5. Details

5.1. Roboter

- Alle Roboter müssen die Zulassungsprüfung (Homologation) bestehen.
- Der Roboter darf
 - einen maximalen Umfang von 60 cm vor dem Start nicht überschreiten; die Höhe ist nicht limitiert. Das zulässige Maximalgewicht beträgt 700 g. (**MindStorms**)
 - eine Grösse von 10 x 10 cm zu keinem Zeitpunkt überschreiten; die Höhe ist nicht limitiert. Das zulässige Maximalgewicht beträgt 500 g. (**OpenClass**)
- Der Roboter muss nach Betätigung des Start-Knopfes für 5 Sekunden still stehen, bevor er sich zu bewegen beginnt.
- 90 Sekunden (5+85 Sek.) nach dem Startzeichen des Schiedsrichters muss der Roboter selbständig abschalten.



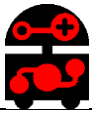
- Es sind keine Vakuumsauger erlaubt.
- Die Roboter dürfen sich nicht absichtlich zerlegen (Teile verlieren) und müssen immer Bodenkontakt haben.
- Der Roboter darf sich während des Spiels auf den Maximalumfang von 90 cm entfalten, also z.B. einen Keil ausfahren. Im Zweifelsfalle ist vor dem Wettkampf Rücksprache mit der Wettkampfleitung zu nehmen.
- Es sind keine Einrichtungen erlaubt, die dazu dienen, den Gegner zu verwirren (Blendwerkzeuge, Ultraschall- und Infrarot-Sender, Laser, usw.).
- Es sind keine Einrichtungen zulässig, um den Gegner absichtlich zu beschädigen (aktive Hebe- und Schiebwerkzeuge, Zangen, Kanonen, Katapulte, Trennscheiben und alle anderen Dinge in dieser Art).

5.2. Zulassungsprüfung, Homologation

Es wird eine Zulassungsprüfung (Homologation) durchgeführt. Jedes Team hat 3 Versuche die Zulassungsprüfung zu bestehen.

Ablauf:

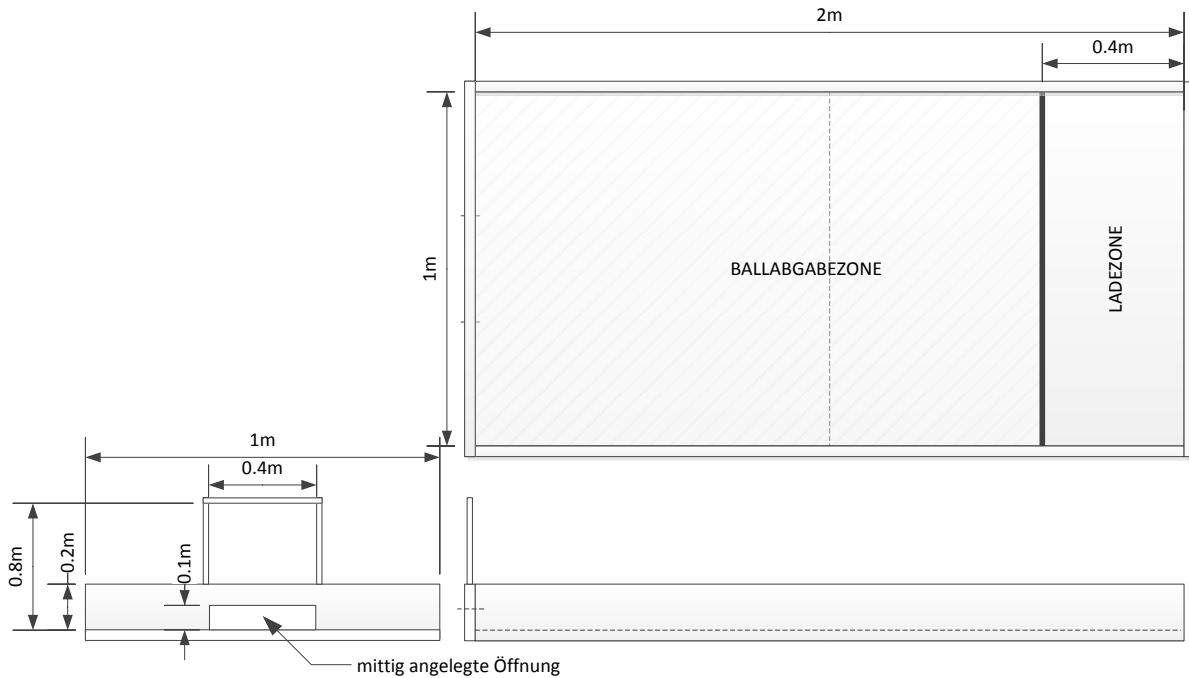
- Der Roboter wird durch ein Teammitglied im Spielfeld platziert.
- Der Schiedsrichter platziert eine Kartonschachtel 18 x 13.5 x 6.5 cm (L x B x H) als virtuellen Gegner auf dem Spielfeld. Die Position der Schachtel wird zufällig gewählt.
- Nun startet das Teammitglied den Roboter (Programmänderungen sind wie im richtigen Kampf nicht mehr erlaubt). Nach der Wartezeit von 5 Sekunden hat der Roboter 85 Sekunden Zeit, den virtuellen Gegner zu finden und zu berühren. Damit ist die Homologation abgeschlossen.
- Der Roboter wird begutachtet. Zweifelhafte Elemente können zur Nichthomologierung führen.
- Das Fahrwerk der Roboter darf nicht am Boden kleben (ein Blatt Papier unter dem Roboter muss beim Anheben des Roboters auf dem Boden liegen bleiben).



Rugby

6. Material und Spielfeld

- Bodenplatten Standard (1m x 1m)
- Ping Pong Bälle



7. Aufgabe

- Ziel** In diesem Spiel geht es darum, so viele Bälle wie möglich durch die eingezeichneten Öffnungen zu befördern. Der Roboter hat die Möglichkeit die Bälle durch die untere Öffnung zu rollen oder in die obere Öffnung zu werfen. Je nach dem, welches Loch getroffen wird, werden entsprechend Punkte verteilt.
- Vorgehen** Der Roboter wird in der Ladezone platziert. Aus dieser muss er sich in die Ballabgabebzone bewegen (Schraffierte Fläche). Erst wenn sich der Roboter komplett in der schraffierten Fläche befindet, darf der Ball abgegeben werden. Nach jedem Schuss darf der Roboter mit dem nächsten Ball bestückt werden. Dazu muss sich dieser jedoch wieder in die Ladezone zurück begeben. Auch wenn sich bereits mehrere Bälle im Roboter befinden, muss dieser nach jedem Schuss wieder komplett in die Ladezone zurückfahren. Das heisst, es dürfen auf keinen Fall mehrere Bälle gleichzeitig abgegeben werden.

7.1. Spielmodus

- Reihenfolge** Die teilnehmenden Roboter treten einzeln, nacheinander zum Spiel an.
- Trainieren** Jedes Team darf beliebig viele Trainingsläufe absolvieren (gemäss Tagesplan). Der Schiedsrichter darf die Trainingsläufe unterbrechen, um offizielle Versuche der Teams ungestört durchführen zu können.
- Wertungsläufe** Jedes Team muss drei Wertungsläufe absolvieren. Es muss in jeder Tageshälfte mindestens ein Lauf absolviert werden. Ein Wertungslauf geht bei Nichtantreten bis zur Mittagspause dem Team verloren.



7.2. Spielablauf

7.2.1. Start

- Startposition Der Roboter muss zu Beginn in der Ladezone platziert werden.
- Startkommando Auf Kommando des Schiedsrichters wird der Roboter durch Tastendruck gestartet.

7.2.2. Spiel

- Autonom Der Roboter hat grundsätzlich autonom zu agieren. Nur wenn sich der Roboter in der Ladezone befindet, darf dieser für die nächste Schussabgabe mit einem Ball bestückt und neu ausgerichtet werden. Es darf aber auf keinen Fall ein neues oder das gleiche Programm neu gestartet werden.

7.2.3. Ende / Abbruchkriterien

Das Spiel dauert 90 Sekunden. Nach Ablauf dieser Zeit muss der Roboter still stehen. Ist dies nicht der Fall, so werden fünf Punkte abgezogen.

Abbruchkriterien:

- Eingreifen Ein Teilnehmer greift in der Ballabgabezone in das Geschehen ein. Nur in der Ladezone ist das Berühren des Roboters erlaubt.

- Aufgeben Ist das Spiel gestartet, so gibt es keine Möglichkeit den Wertungslauf abzubrechen.

- Regelverletzung Ein Roboter erfüllt die Grundregeln nicht (Bsp: Bauteilverlust)

Tritt eine oder mehrere dieser Abbruchkriterien auf, wird der Lauf als „Null-Lauf“ gewertet und somit null Punkte vergeben.

8. Bewertung

Die Bewertung wird nach folgender Regelung abgehandelt:

- Punkteverteilung Jeder Ball, der durch die untere Öffnung befördert wird, zählt einen Punkt. Wird ein Ball durch das obere Tor geschossen, werden für diesen Ball zwei Punkte verteilt.

- Gültiges Resultat Es werden drei Läufe absolviert. Der beste Lauf (Höchste Punktzahl) wird in die Gesamtwertung einbezogen.

- Sieger Sieger ist das Team, das die höchste Punktzahl erreichen kann. Bei Punktegleichstand wird der zweitbeste oder allenfalls auch der drittbeste Lauf in die Bewertung einbezogen.

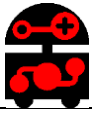
9. Details

9.1. Roboter

Der Roboter muss den allgemeinen Regeln entsprechen. Dies gilt vor allem für die Dimensionen des Roboters. Werden diese Masse nicht eingehalten, so darf der Roboter nicht zu einem Wertungslauf antreten.

9.2. Bodenplatten

Die Spielfläche setzt sich aus zwei Standard-Bodenplatten zusammen. Diese Bodenplatten werden durch Banden umrandet.



move it over

1. Material und Spielfeld

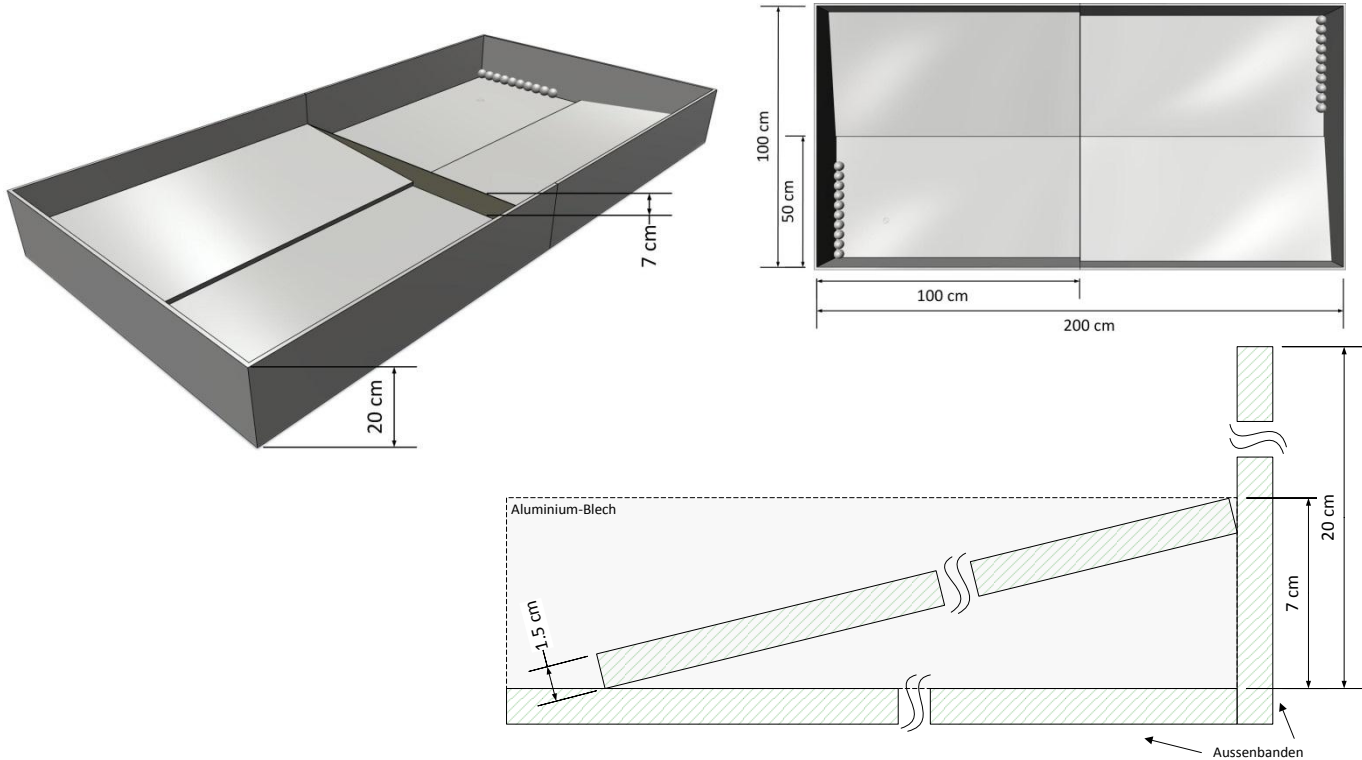


Abbildung 3: Spielfeld „move it over“

- Spielfeld: 1 x 2 m (zwei Bodenplatten 1 x 1 m)
- Schräge: zwei halbe Bodenplatten je 1 x 0.5 m
- 6 m Banden aussen (Höhe 20 cm)
- Hindernis Spielmitte Aluminiumblech Höhe 7cm, Dicke 1mm
- Auf jeder Spielfeldhälfte 10 weisse Tischtennisbälle (Durchmesser 40mm)

2. Aufgabe

Ziel	Innerhalb von 90 Sekunden (5+85 Sekunden) so viele weisse Tischtennisbälle wie möglich aus dem eigenen in den gegnerischen Spielbereich befördern.
Besonderheiten	Die Roboter dürfen mit keinem Bauteil über die Spielfeldmitte gelangen. Somit trennt das spielfeldhalbierende Aluminium-Blech klar die beiden Teams voneinander.



3. Wettbewerb

3.1. Spielmodus

Vorrunden	Jedes Team startet in die Vorrundenspiele mit jeweils zufällig ausgelosten Gegnern. Dem Team steht eine halbe Minute Zeit zur Verfügung, um den Roboter einsatzbereit zu machen. Am Ende werden die Siegespunkte gezählt und die besten Teams kommen in den Turniermodus. Bei Siegespunktegleichstand kommt der Roboter mit mehr Spielpunkten weiter. Weisen beide Teams ebenfalls die gleiche Anzahl Spielpunkte auf, zählt die Direktbegegnung. Existiert keine Direktbegegnung kann ein zusätzliches Spiel durchgeführt werden.
Turniermodus	Es treten jeweils zwei Teams gegeneinander an. Jeder Wettkampf ist grundsätzlich nach zwei Runden beendet. Hier zählen in erster Linie auch die Siegespunkte. Bei Siegespunktegleichstand werden die Spielpunkte ausgewertet. Bei Spielpunktegleichstand wird eine weitere Runde gespielt. Nur ein Team kommt weiter.

3.2. Spielablauf

3.2.1. Start

Startposition	Der Roboter kann an beliebiger Stelle auf der eigenen Spielfeldhälfte platziert werden.
Startkommando	Auf ein Zeichen des Schiedsrichters starten die Teilnehmer ihre Roboter per Tastendruck und entfernen sich. Beide Roboter müssen danach 5 Sekunden warten, bevor sie mit irgendeiner Aktion beginnen.

3.2.2. Spiel

Ziel	Es sind so viele weisse Tischtennisbälle als möglich aus dem eigenen in den gegnerischen Spielbereich zu befördern. Die Bälle können von jeder Stelle der eigenen Spielfeldhälfte aus in die gegnerische Spielfeldhälfte befördert werden.
------	--

3.2.3. Ende

Eingreifen	Ein Teilnehmer greift in den Match ein.
Aufgeben	Ein oder beide Teilnehmer geben auf.
Zeit abgelaufen	90 Sekunden nachdem der Schiedsrichter das Startzeichen gegeben hat, müssen die Roboter selbständig anhalten und sich abschalten. Nichteinhalten der Abschaltzeit wird mit Spielpunkteabzug nach dem Ermessen des Schiedsrichters geahndet.

4. Bewertung

Siegespunkte	Der Sieger erhält 3 Siegespunkte, für ein Unentschieden gibt es je 1 Siegespunkt und für den Verlierer 0 Siegespunkte. Sieger ist derjenige mit mehr Spielpunkten.
Spielpunkte	Jeder weisse Ball auf der Gegenseite zählt einen Spielpunkt. Das Team, welches am Schluss mehr Bälle auf der eigenen Spielfeldhälfte hat, hat verloren
Strafpunkte	Ein aktives Beschädigen der Tischtennisbälle ist verboten und führt zu je zwei Strafpunkten pro defekten Ball. Bälle welche vom Spieltisch befördert werden zählen negativ für den verursachende Roboter. Der Roboter, welcher den Tischtennisball aktiv befördert ist der verursachende Roboter.



Bei einer Regelverletzung/Eingreifen geht das Spiel 0:20 verloren. Bei wiederholter Missachtung kann der Roboter disqualifiziert werden.

5. Details

5.1. Tischtennisbälle

Anzahl	es sind je 10 weisse Tischtennisbälle im Einsatz
Position	Die Bälle liegen zum Spielbeginn jeweils an der Rückwand des Spielbereiches, wie es auch in der Skizze visualisiert ist.

5.2. Roboter

Abmasse	Der Roboter muss die Kriterien der allgemeinen Regeln erfüllen.
---------	---

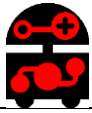


Shuffleboard (Ad hoc - Aufgabe)

Diese Aufgabe wird erst am Morgen des Wettkampftages bekanntgegeben. Anschliessend haben die interessierten Teams Zeit, um einen Roboter zu konstruieren, welcher die Aufgabe lösen kann.

Hinweise:

- Die Aufgabe ist mit einem RCX, NXT oder NXT EV3-Bausatz lösbar.



Freestyle

Freestyle ist die kreative Kategorie bei *RobOlympics*.

1. Material und Spielfeld

- Fläche max. 2 x 2 m

2. Aufgabe

Die Aufgabe wird vom Erbauer selbst definiert und unterliegt keiner speziellen Reglementierung. Die Aufgabe soll selbst erfunden und entwickelt werden. Es erfolgt eine „Internetkontrolle“, um sicher zu stellen, dass diese Aufgabe nicht schon in derselben Form existiert.

3. Wettbewerb

Zeitpunkt	Der Wettbewerb findet gemäss Tagesplanung statt, die Teams treten einzeln nacheinander an.
Vorbereitung	Die Teams haben 10 Minuten Zeit, ihren Roboter in der Wettkampfarena in Betrieb zu nehmen.
Präsentation	Das Team präsentiert Ziel und Konzept des ganzen Projekts und kommentiert die Aktionen des Roboters. Die Präsentation dauert maximal 3 Minuten.

4. Bewertung

Bewerter	Die Bewerter bestehen aus einer unabhängigen Jury welche von den Organisatoren der RobOlympics gestellt werden.
Kriterien	<ul style="list-style-type: none">- Kreativität- Innovation- verwendete Ressourcen & Mittel- Präsentation

5. Details

5.1. Konzeptbeschreibung

Allgemein Die umgesetzte Idee soll in ca. 500 Zeichen beschrieben werden und über das [Kontaktformular](#) dem RobOlympics-OK bis spätestens zwei Wochen vor dem Wettkampf zugeschickt werden.

Eine Angabe über die benötigte Spielfeldgrösse ist dabei ebenfalls anzugeben.

5.2. Roboter

Autonom Roboter dürfen auch externe Stromversorgungen besitzen oder auch Remote gesteuert werden.

Grösse Es besteht grundsätzlich keine Grössenbeschränkung Die Hardware muss jedoch innerhalb der vorgeschriebenen Zeit transportiert und in Betrieb genommen werden können.



Fragen zu den Spielregeln?

Benutzen Sie bei Fragen oder Unklarheiten zu den Spielregeln das [Kontaktformular](#) auf unserer Homepage.

Die Fragen/Antworten werden anschliessend auf der Homepage unter [FAQ](#) für alle Teams veröffentlicht.